

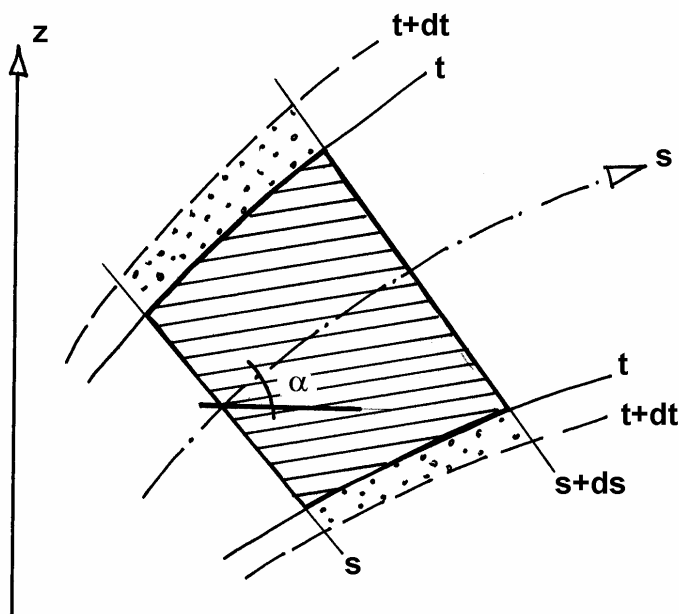
## Lezione 17

# IL PRINCIPIO DELLA QUANTITA' DI MOTO: L'EQUAZIONE DEL MOTO

- Nella LEZIONE 14 si è visto che il principio della quantità di moto conduce a

$$\int_{V_0} \frac{\partial(\rho \underline{v})}{\partial t} dV_0 + \int_{S_0} \rho \underline{v} (\underline{v} \cdot \underline{n}) dS_0 = \int_{V_0} \rho \underline{f} dV_0 + \int_{S_0} \underline{t} dS_0$$

Applichiamo l'equazione precedente al volume di controllo  $V_0$  (vedi figura) individuato dal



contorno della corrente al tempo  $t$  e dalle sezioni poste all'ascissa  $s$  e all'ascissa  $s + ds$  (volume tratteggiato). La linea tratteggiata sia il contorno della corrente al tempo  $t + dt$ . Infine l'angolo  $\alpha$  denoti l'angolo formato dall'asse della corrente con un piano orizzontale e il campo di forze  $\underline{f}$  sia quello gravitazionale.

L'equazione considerata è un'equazione vettoriale. Essendo il vettore velocità parallelo

all'ascissa curvilinea  $s$ , proiettiamo l'equazione lungo  $s$

$$I_s + M_{us} - M_{is} = G_s + \Pi_s$$

Il termine  $I_s$  può essere approssimato dalla relazione

$$I_s = \left[ \frac{\partial(\rho U)}{\partial t} \right]_{s,t} (\Omega)_{s,t} ds$$

dove  $(\Omega)_{s,t} ds$ , a meno di termini di ordine  $ds^2$ , rappresenta il volume  $V_0$ . La derivata rispetto al tempo di  $\rho U$  può essere valutata al tempo  $t$  e all'ascissa  $s$  comportando ciò un errore in  $I_s$  di ordine  $ds^2$  e  $ds dt$ .

Il fluido entra nel volume di controllo solo attraverso la sezione posta in  $s$ . Il flusso di quantità di moto in ingresso, proiettato nella direzione  $s$  è quindi

$$M_{is} = (\rho QU)_{s,t}$$

Il flusso di quantità di moto in uscita è dato dalla somma di due termini

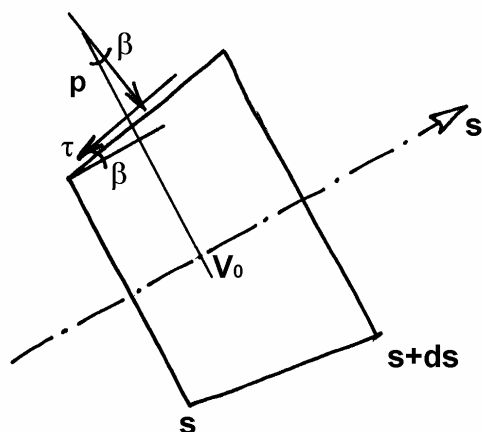
$$M_{us} = (\rho QU)_{s+ds,t} + (\rho)_{s,t} \left( \frac{\partial \Omega}{\partial t} \right)_{s,t} ds (U)_{s,t}$$

Il primo termine rappresenta il flusso di quantità di moto in uscita dalla sezione caratterizzata dall'ascissa  $s + ds$ , il secondo è legato al flusso di quantità di moto attraverso la superficie laterale.

Invero come discusso nella LEZIONE 16 il termine

$$(\rho)_{s,t} \left( \frac{\partial \Omega}{\partial t} \right)_{s,t} ds$$

è il flusso di massa attraverso la superficie laterale del volume di controllo che trascina con se quantità di moto nella direzione  $s$ .



Il termine  $G_s$  è facilmente calcolabile e risulta

$$G_s = -(\Omega)_{s,t} ds (\rho)_{s,t} g \sin \alpha$$

Resta infine da calcolare  $\Pi_s$ . Sulla sezione caratterizzata dall'ascissa  $s$ , la distribuzione della pressione è idrostatica (vedi LEZIONE 15) così come sulla sezione posta in  $s + ds$ . Le tensioni tangenziali agenti sulle sezioni poste in  $s$  e  $s + ds$  non forniscono alcun contributo a  $\Pi_s$ .

Sulla superficie laterale, l'esterno esercita una tensione che ha una componente normale alla superficie e una tangente. Entrambe le componenti forniscono un contributo a  $\Pi_s$ . Con riferimento alla figura e denotando con  $\beta$  l'angolo (piccolo) che il contorno forma con l'asse  $s$ , si ha

$$\Pi_s = (p\Omega)_{s,t} - (p\Omega)_{s+ds,t} + (p)_{s,t} S_\ell \sin \beta - (\tau)_{s,t} S_{\ell b} \cos \beta$$

Nell'espressione precedente mentre  $S_\ell$  indica tutta la superficie laterale del volume di controllo,  $S_{\ell b}$  è quella parte a contatto con un contorno solido in grado cioè di esercitare una resistenza al moto del fluido. Analizzando la geometria del problema è possibile dedurre che

$$S_\ell \sin \beta = \left( \frac{\partial \Omega}{\partial s} \right)_{s,t} ds$$

$$S_{\ell b} = (B)_{s,t} ds$$

essendo  $B$  la parte del perimetro della generica sezione a contatto con un contorno solido ( $B$  è detto perimetro bagnato).

L'equazione della quantità di moto porge dunque

$$\begin{aligned} & \left[ \frac{\partial(\rho U)}{\partial t} \right]_{s,t} (\Omega)_{s,t} ds + (\rho Q U)_{s+ds,t} + \left( \rho \frac{\partial \Omega}{\partial t} U \right)_{s,t} ds - (\rho Q U)_{s,t} = - \\ & - (\rho \Omega)_{s,t} g \sin \alpha ds + (p\Omega)_{s,t} - (p\Omega)_{s+ds,t} + (p)_{s,t} \left( \frac{\partial \Omega}{\partial s} \right)_{s,t} ds - (\tau B)_{s,t} ds \end{aligned}$$

dove si è anche assunto che  $\beta$  sia così piccolo da poter considerare  $\cos \beta \equiv 1$

Tenendo conto che

$$\begin{aligned} (\rho Q U)_{s+ds} &= (\rho Q U)_s + \frac{\partial(\rho Q U)}{\partial s} ds + O(ds^2) \\ (p\Omega)_{s+ds} &= (p\Omega)_s + \frac{\partial(p\Omega)}{\partial s} ds \end{aligned}$$

e che il  $\sin \alpha$  può essere espresso come  $\partial z / \partial s$  indicando con  $z$  la quota dell'asse della corrente si ha

$$\rho \frac{\partial U}{\partial t} \Omega + U \frac{\partial \rho}{\partial t} \Omega + U \frac{\partial(\rho Q)}{\partial s} + \rho Q \frac{\partial U}{\partial s} + \rho \frac{\partial \Omega}{\partial t} U = -\gamma \Omega \frac{\partial z}{\partial s} - p \frac{\partial \Omega}{\partial s} - \Omega \frac{\partial p}{\partial s} + p \frac{\partial \Omega}{\partial s} - \tau B$$

essendo tutte le quantità valutate in  $s$  al tempo  $t$ . Nell'equazione precedente la somma dei termini sottolineati si annulla in forza dell'equazione di continuità.

Segue, dividendo per  $\gamma\Omega$

$$\frac{1}{g} \frac{\partial U}{\partial t} + \frac{1}{g} U \frac{\partial U}{\partial s} = -\frac{\partial z}{\partial s} - \frac{1}{\gamma} \frac{\partial p}{\partial s} - \frac{\tau B}{\gamma\Omega}$$

o ancora

$$\frac{\partial z}{\partial s} + \frac{1}{\gamma} \frac{\partial p}{\partial s} + \frac{\partial}{\partial s} \left( \frac{U^2}{2g} \right) = -\frac{1}{g} \frac{\partial U}{\partial t} - \frac{\tau}{\gamma R_i}$$

essendo  $R_i$  il raggio idraulico della sezione pari al rapporto fra l'area della sezione ed il perimetro bagnato

$$R_i = \frac{\Omega}{B}$$

Infine per un fluido barotropico (NOTA 1), la cui densità è funzione solo della pressione, è possibile scrivere

$$\boxed{\frac{\partial H}{\partial s} = -\frac{1}{g} \frac{\partial U}{\partial t} - j}$$

$$\text{ove } H = z + \int \frac{dp}{\gamma} + \frac{U^2}{2g} \text{ e } j = \frac{\tau}{\gamma R_i}$$

L'equazione precedente costituisce l'equazione del moto di una corrente. Essa ci dice che il carico totale (l'energia per unità di peso del fluido) diminuisce nella direzione del moto a causa del termine  $-j$  ( $j$  è infatti una quantità sempre positiva) mentre il termine  $-\frac{1}{g} \frac{\partial U}{\partial t}$  può causare variazioni o positive o negative del carico.

Il termine  $j$  corrisponde alle perdite di carico per unità di percorso.

#### NOTA 1

Se il fluido è barotropico, se cioè  $\gamma = \gamma(p)$ , si ha

$$\frac{\partial}{\partial s} \int \frac{dp}{\gamma} = \frac{d}{dp} \int \frac{dp}{\gamma} \cdot \frac{\partial p}{\partial s} = \frac{1}{\gamma} \frac{\partial p}{\partial s}$$